

ОБРАЗЫ ЗАДАЧ УПРАВЛЕНИЯ И ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ ИГР

Математические объекты в теории управления и теории дифференциальных игр могут иметь сложную топологическую структуру.

Представленные изображения сопровождаются кратким пояснением динамики и исходных данных.

Картинки соответствуют содержательным задачам, рассмотренным в работах R.Isaacs, J.Breakwell, A.Merz, J.Lewin, G.Olsder, J.Shinar и авторов данной презентации.

Использованы средства визуализации, разработанные В.Л.Авербухом, А.И.Зенковым, О.А.Пыхтеевым, Д.А.Юртаевым.

РАЗВИТИЕ МНОЖЕСТВА ДОСТИЖИМОСТИ

$$\dot{x} = V \cos \varphi,$$

$$\dot{y} = V \sin \varphi,$$

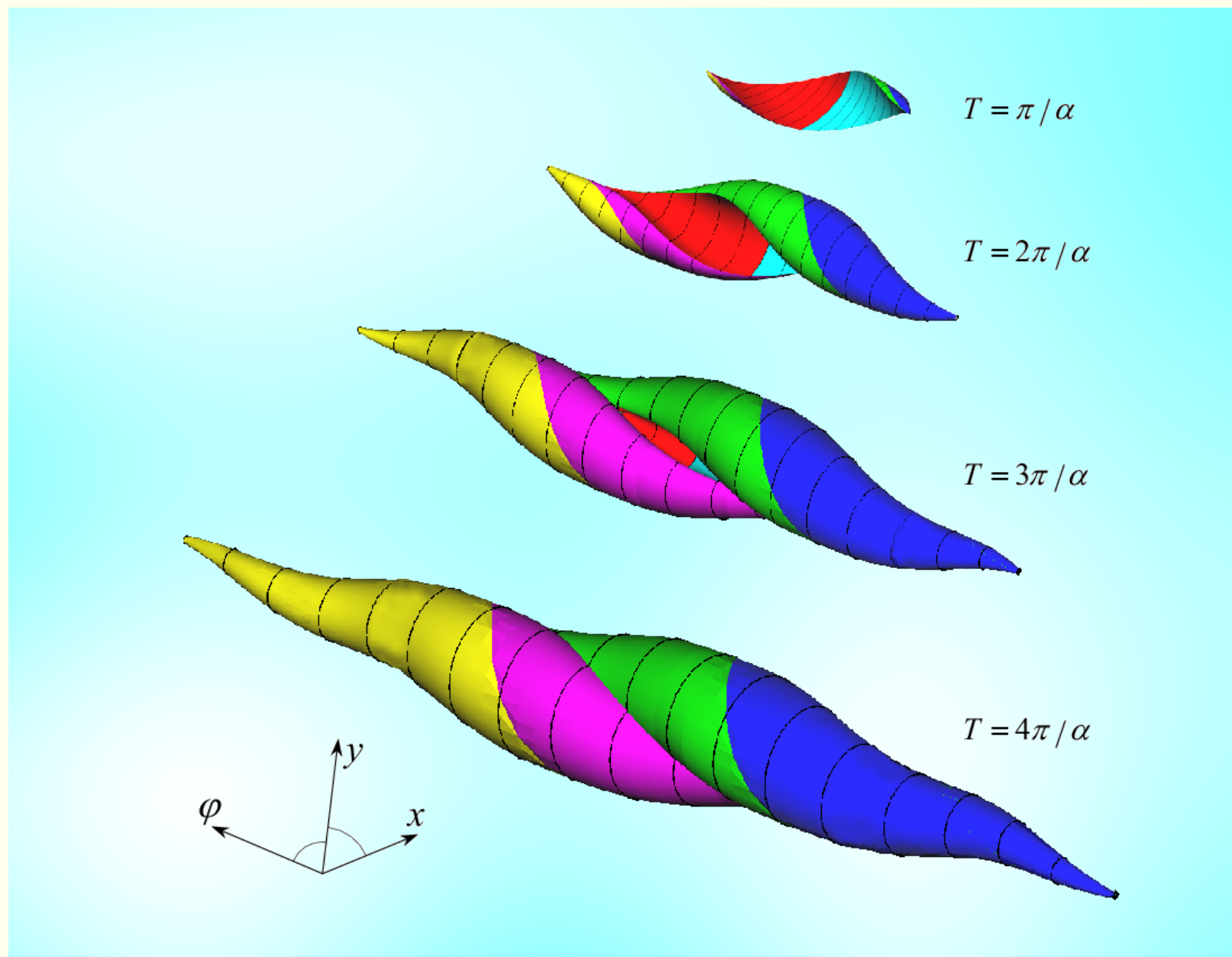
$$\dot{\varphi} = \frac{k}{V} u,$$

$$|u| \leq 1,$$

$$\alpha = \frac{k}{V}.$$

Структура управлений,
ведущих на границу

	1, 0, 1
	-1, 0, 1
	1, 0, -1
	-1, 0, -1
	1, -1, 1
	-1, 1, -1



РАЗВИТИЕ МНОЖЕСТВА ДОСТИЖИМОСТИ (ЦИЛИНДРИЧЕСКАЯ СИСТЕМА КООРДИНАТ)

$$\dot{x} = V \cos \varphi,$$

$$\dot{y} = V \sin \varphi,$$

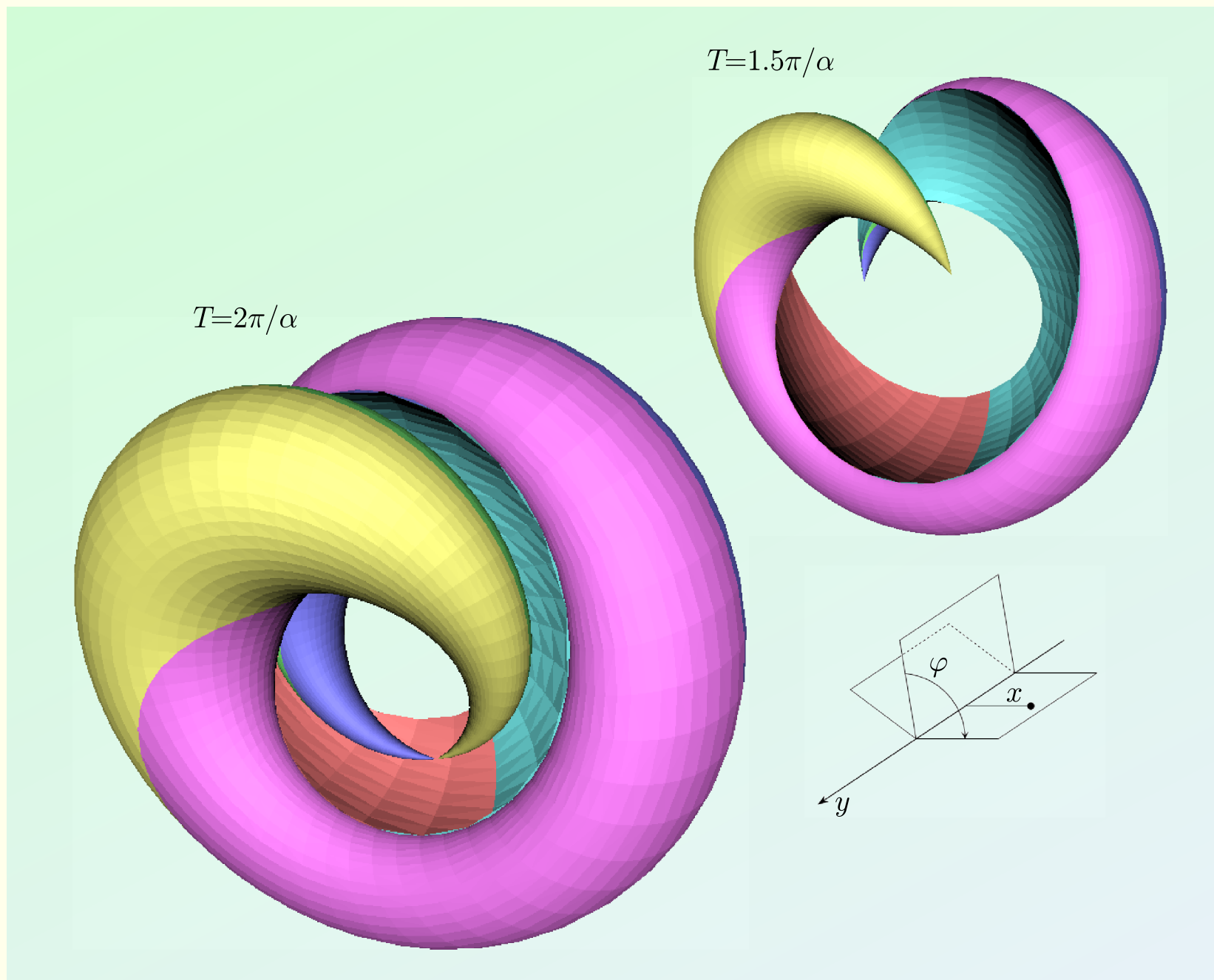
$$\dot{\varphi} = \frac{k}{V} u,$$

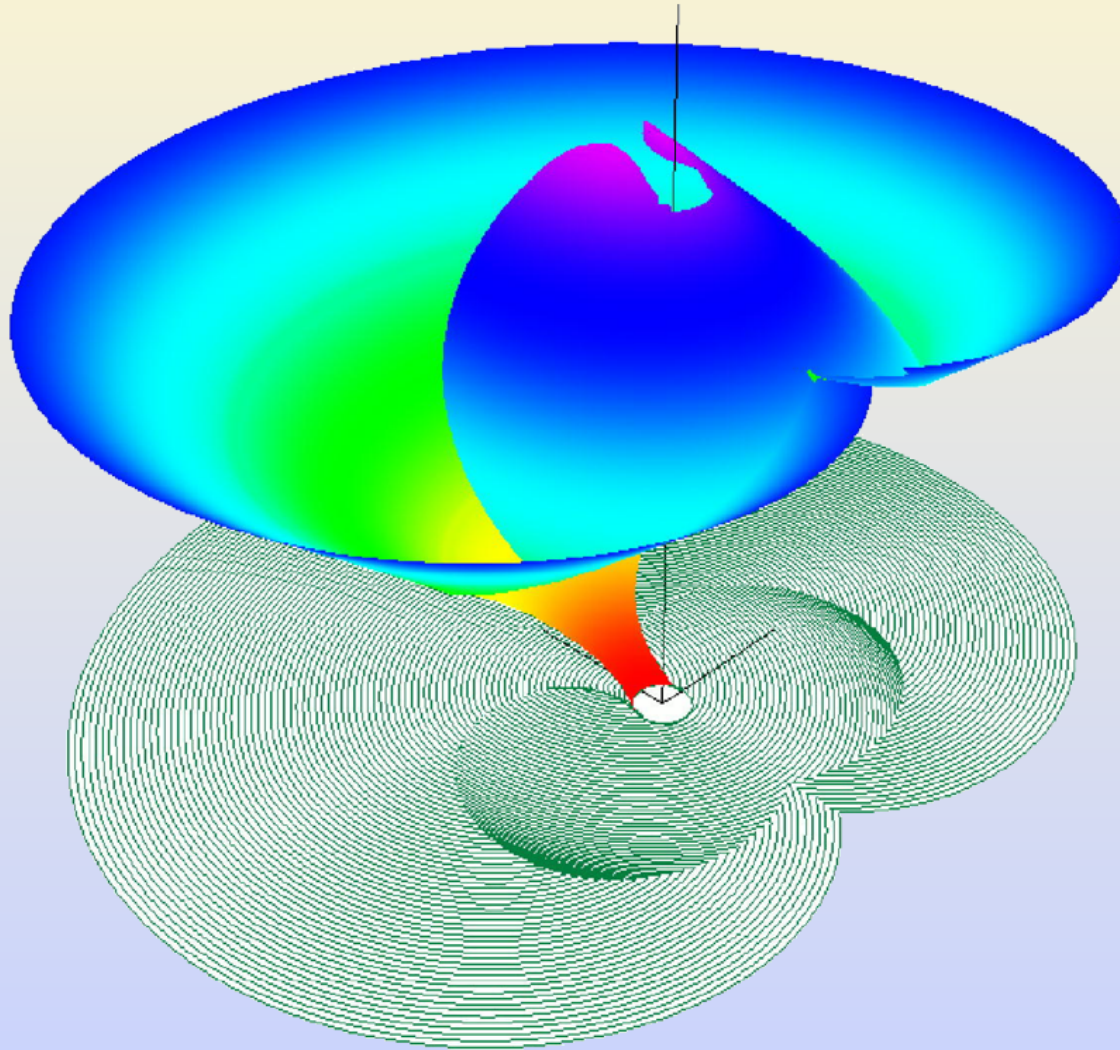
$$|u| \leq 1,$$

$$\alpha = \frac{k}{V}.$$

Структура управлений,
ведущих на границу

- 1, 0, 1
- 1, 0, 1
- 1, 0, -1
- 1, 0, -1
- 1, -1, 1
- 1, 1, -1



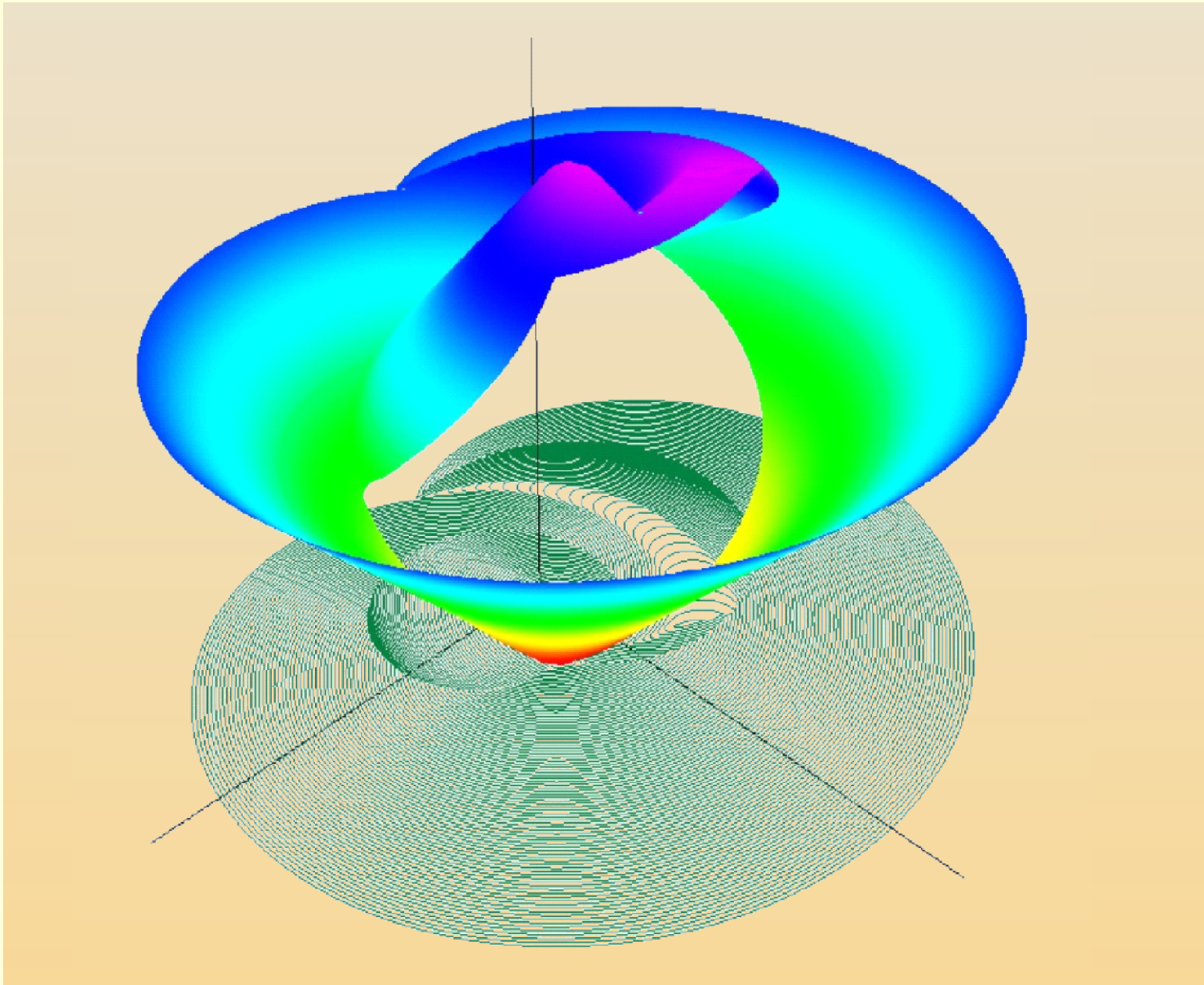


**ИГРА „ШОФЕР-УБИЙЦА“
ГРАФИК ФУНКЦИИ ЦЕНЫ**

$$\begin{aligned}\dot{x} &= -wyu/R + v_1, \\ \dot{y} &= wxu/R + v_2 - w,\end{aligned}$$

$$|u| \leq 1, |v| \leq \nu, v = (v_1, v_2).$$

Параметры задачи: $R = 3$, $\nu = 1$, $w = 3$,
радиус терминального круга $r = 1$.



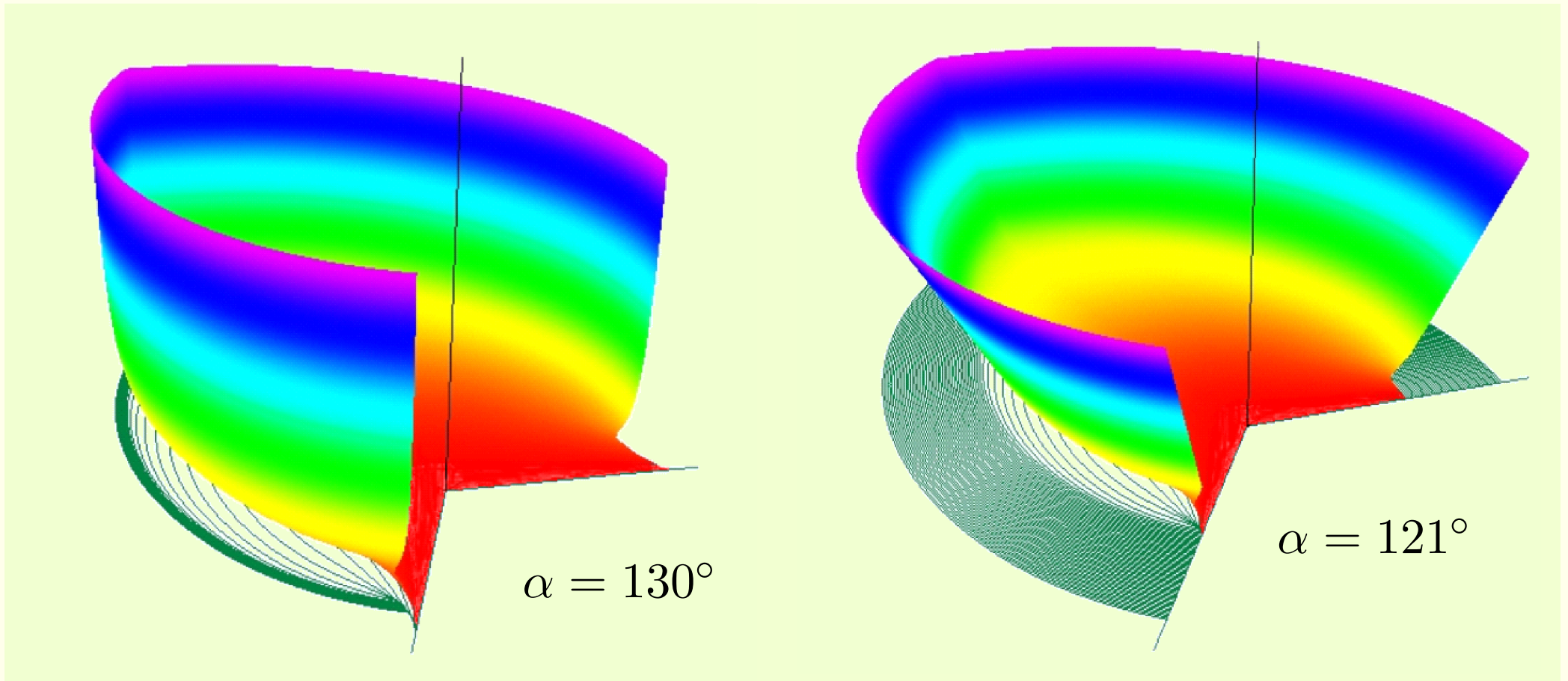
ИГРА „ШОФЕР-УБИЙЦА“
ГРАФИК ФУНКЦИИ ЦЕНЫ

$$\begin{aligned}\dot{x} &= -wyu/R + v_1, \\ \dot{y} &= wxu/R + v_2 - w,\end{aligned}$$

$$|u| \leq 1, \quad |v| \leq \nu, \quad v = (v_1, v_2).$$

Параметры задачи: $R = 0.2$, $\nu = 0.6$, $w = 2$.

Целевое множество — круг малого радиуса в первом квадранте.



**ФУНКЦИЯ ЦЕНЫ
В ИГРЕ СОПРОВОЖДЕНИЯ-УКЛОНЕНИЯ**

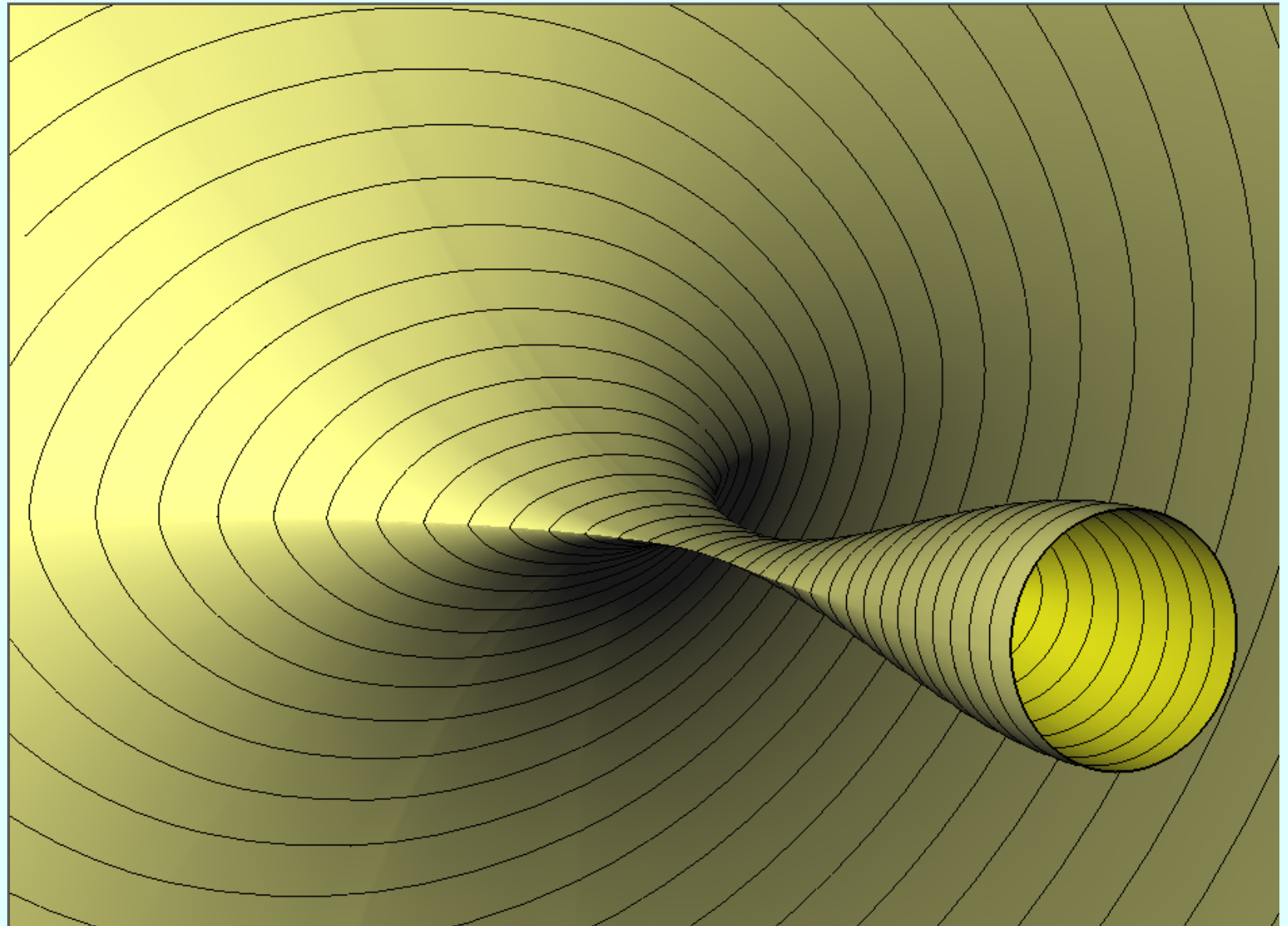
$$\begin{aligned} \dot{x} &= -wu/R + v_1, \\ \dot{y} &= wxu/R + v_2 - w, \end{aligned}$$

$$|u| \leq 1, |v| \leq \nu, v = (v_1, v_2).$$

Управление u пытается удержать систему как можно дольше в невыпуклом конусе обнаружения, цель управления v противоположна.

Параметры задачи: $\nu = 1, R = 1, w = 1.7$.

Величина α — полуугол невыпуклой зоны обнаружения.



РЮМКА ДЖ.ШИНАРА

$$\begin{aligned}\ddot{x} &= F, \\ \dot{F} &= -(F - u)/\tau_P, \\ \dot{y} &= v,\end{aligned}$$

$$t \in [0, T], \quad x, y \in \mathbb{R}^2,$$

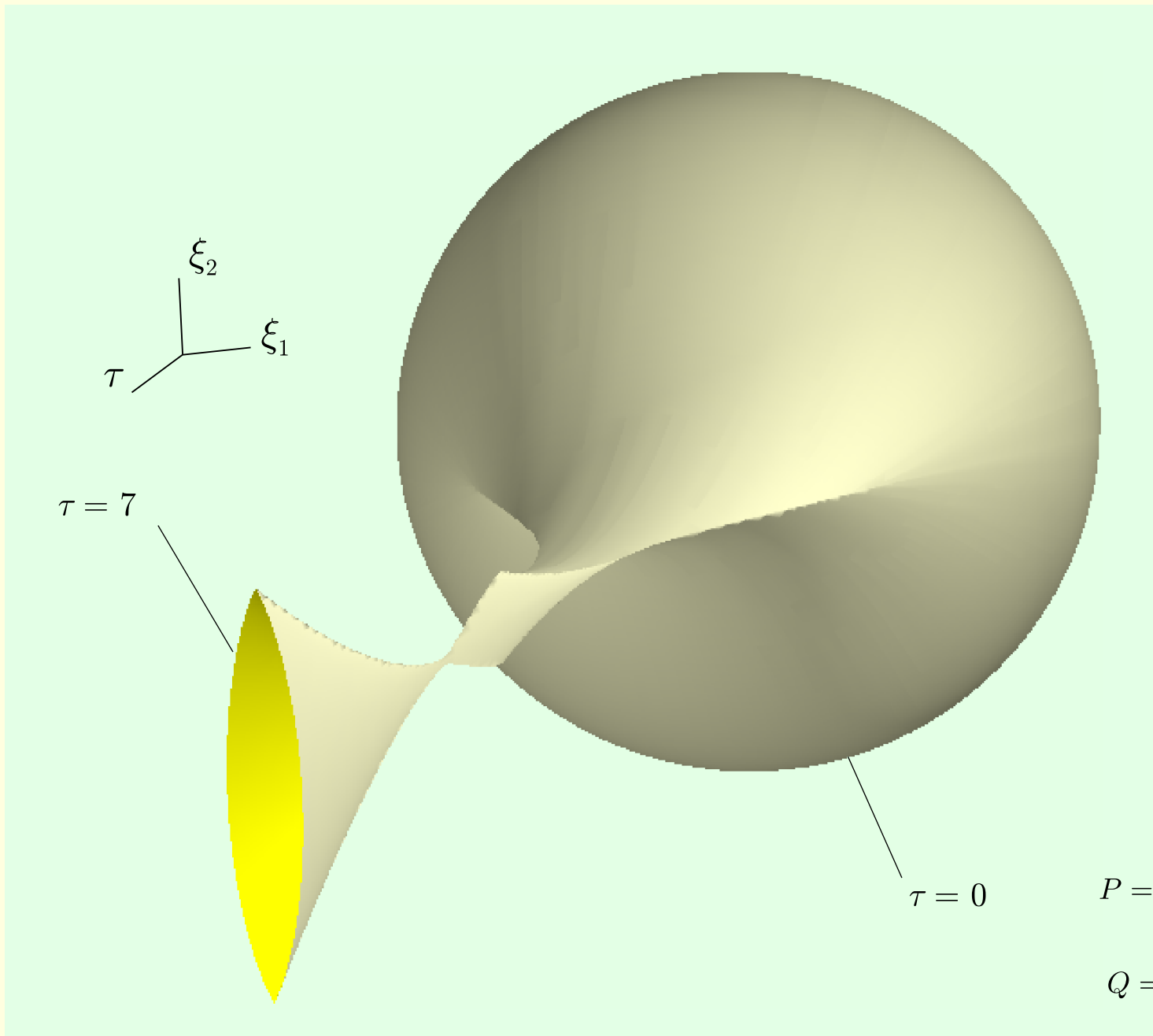
$$u \in P, \quad v \in Q,$$

$$\varphi(x(T), y(T)) = |x(T) - y(T)|,$$

$$T = 2.0, \quad \tau_P = 1,$$

$$P = \left\{ u \in \mathbb{R}^2 : \frac{u_1^2}{0.87^2} + \frac{u_2^2}{1.00^2} \leq 5.0^2 \right\}, \quad Q = \left\{ v \in \mathbb{R}^2 : \frac{v_1^2}{0.66^2} + \frac{v_2^2}{1.00^2} \leq 1.0^2 \right\}.$$

Максимальный стабильный мост (множество уровня функции цены) для значения платы 0.141.



„УЗКАЯ ШЕЙКА“

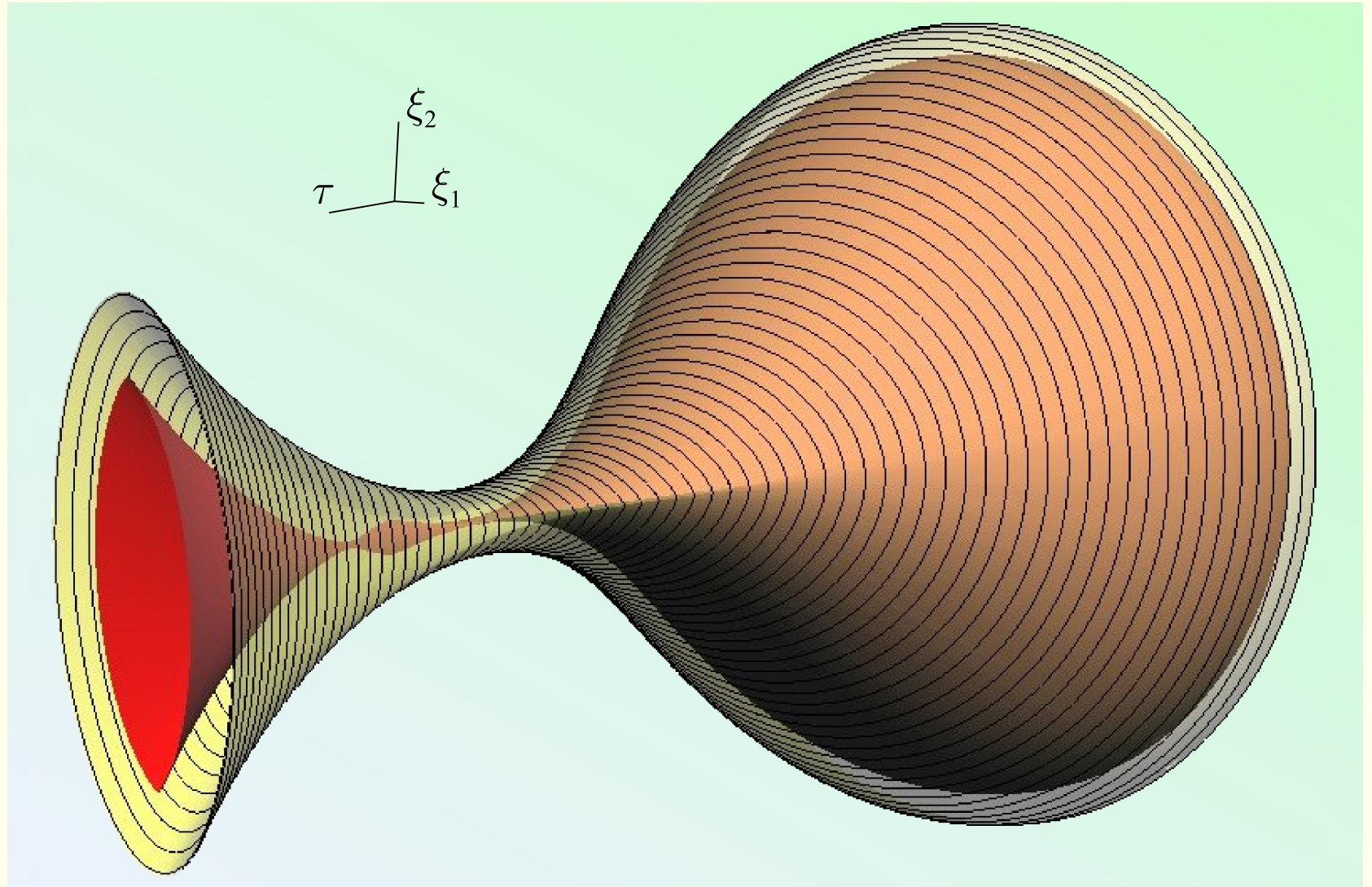
$$\begin{aligned}\ddot{x} &= F, \\ \dot{F} &= -(F - u)/\tau_P, \\ \ddot{y} &= v,\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}t &\in [0, T], \quad x, y \in \mathbb{R}^2, \\ u &\in P, \quad v \in Q, \quad \tau_P = 1, \\ \varphi(x(T), y(T)) &= |x(T) - y(T)|,\end{aligned}$$

$$P = \left\{ u \in \mathbb{R}^2 : \frac{u_1^2}{0.67^2} + \frac{u_2^2}{1.00^2} \leq 1.30^2 \right\},$$

$$Q = \left\{ v \in \mathbb{R}^2 : \frac{v_1^2}{0.71^2} + \frac{v_2^2}{1.00^2} \leq 1.0^2 \right\}.$$

Максимальный стабильный мост (множество уровня функции цены) для значения платы 1.546;
 $\tau = T - t$ — обратное время.



СГЛАЖИВАНИЕ С РОСТОМ УРОВНЯ

$$\begin{aligned} \ddot{x} &= F, \\ \dot{F} &= -(F - u)/\tau_P, \\ \ddot{y} &= v, \end{aligned}$$

$$t \in [0, T], \quad x, y \in \mathbb{R}^2, \quad u \in P, \quad v \in Q,$$

$$\varphi(x(T), y(T)) = |x(T) - y(T)|,$$

$$T = 7.0, \quad \tau_P = 1,$$

$$P = \left\{ u \in \mathbb{R}^2 : \frac{u_1^2}{0.67^2} + \frac{u_2^2}{1.00^2} \leq 1.30^2 \right\}, \quad Q = \left\{ v \in \mathbb{R}^2 : \frac{v_1^2}{0.71^2} + \frac{v_2^2}{1.00^2} \leq 1.0^2 \right\}.$$

Максимальный стабильный мост (множество уровня функции цены) для значений платы 1.546 (красное множество) и 1.67 (желтое полупрозрачное множество).

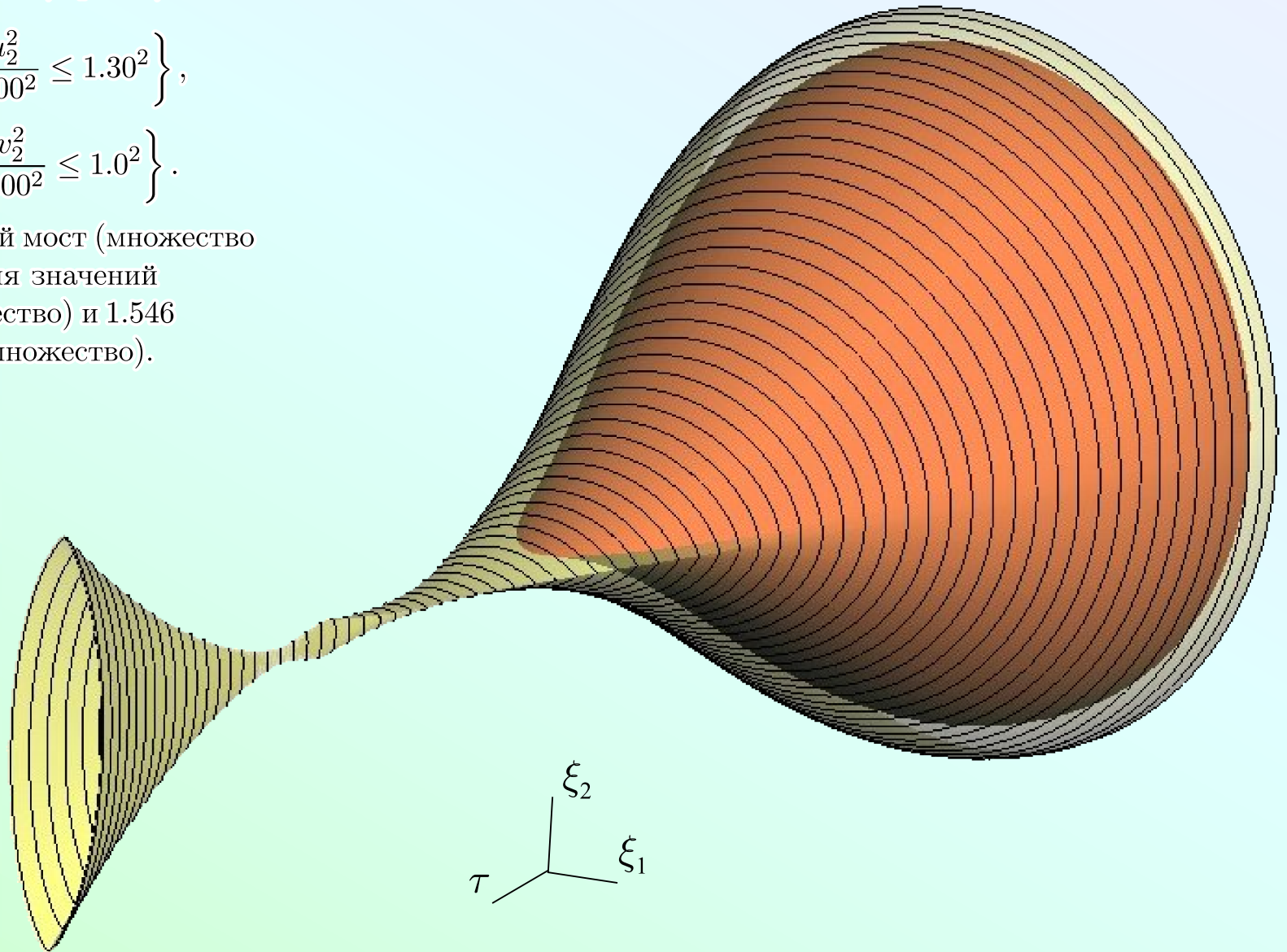
ОБРЫВ ОКОЛО „УЗКОЙ ШЕЙКИ“

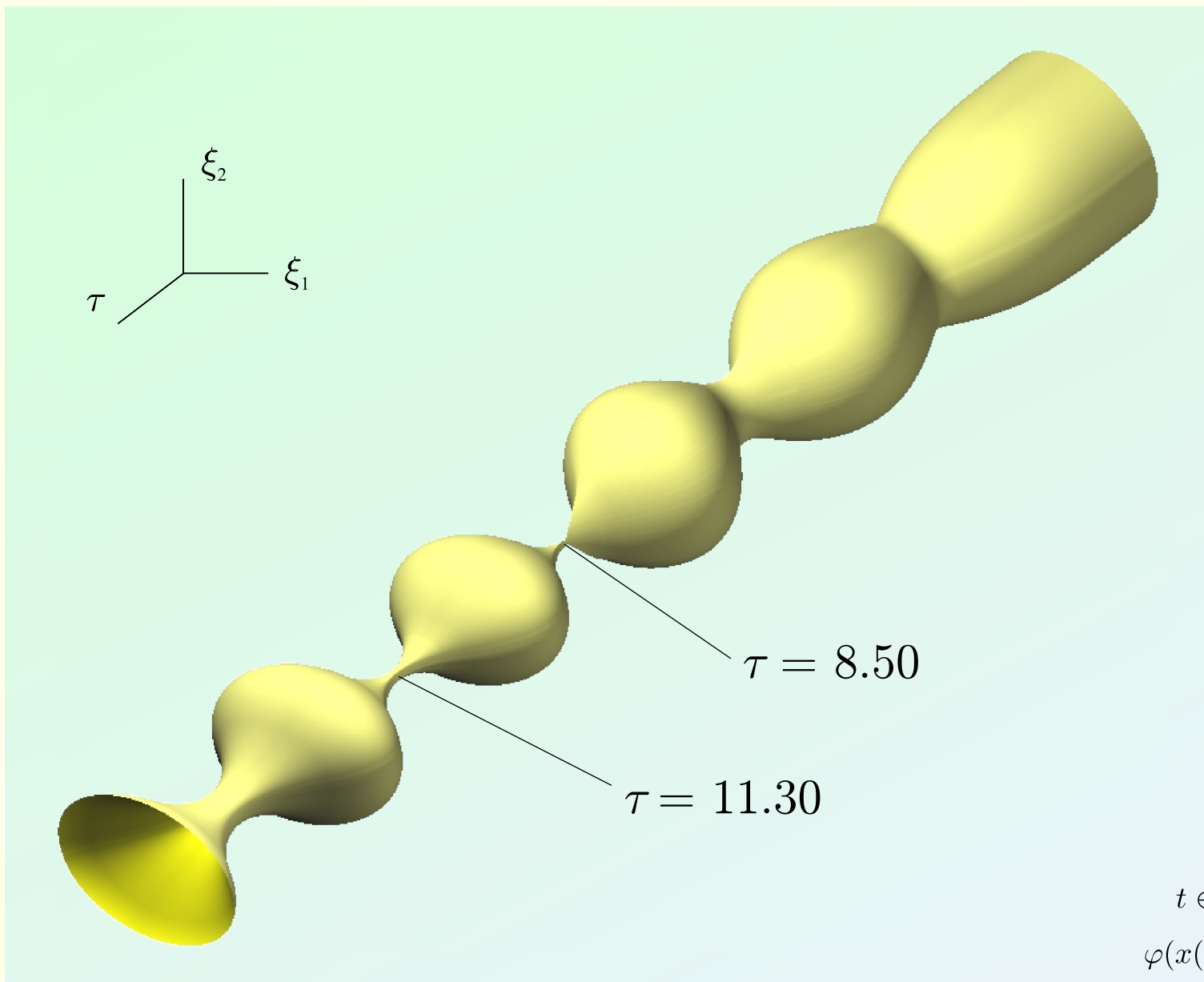
$$\begin{aligned}\ddot{x} &= F, & t \in [0, T], x, y \in \mathbb{R}^2, u \in P, v \in Q, \\ \dot{F} &= -(F - u)/\tau_P, & \varphi(x(T), y(T)) = |x(T) - y(T)|, \\ \ddot{y} &= v, & T = 7.0, \tau_P = 1,\end{aligned}$$

$$P = \left\{ u \in \mathbb{R}^2 : \frac{u_1^2}{0.67^2} + \frac{u_2^2}{1.00^2} \leq 1.30^2 \right\},$$

$$Q = \left\{ v \in \mathbb{R}^2 : \frac{v_1^2}{0.71^2} + \frac{v_2^2}{1.00^2} \leq 1.0^2 \right\}.$$

Максимальный стабильный мост (множество уровня функции цены) для значений платы 1.48 (красное множество) и 1.546 (желтое полупрозрачное множество).





ДВЕ „УЗКИЕ ШЕЙКИ“

$$\ddot{x} - 0.025\dot{x} + 1.3x = u,$$

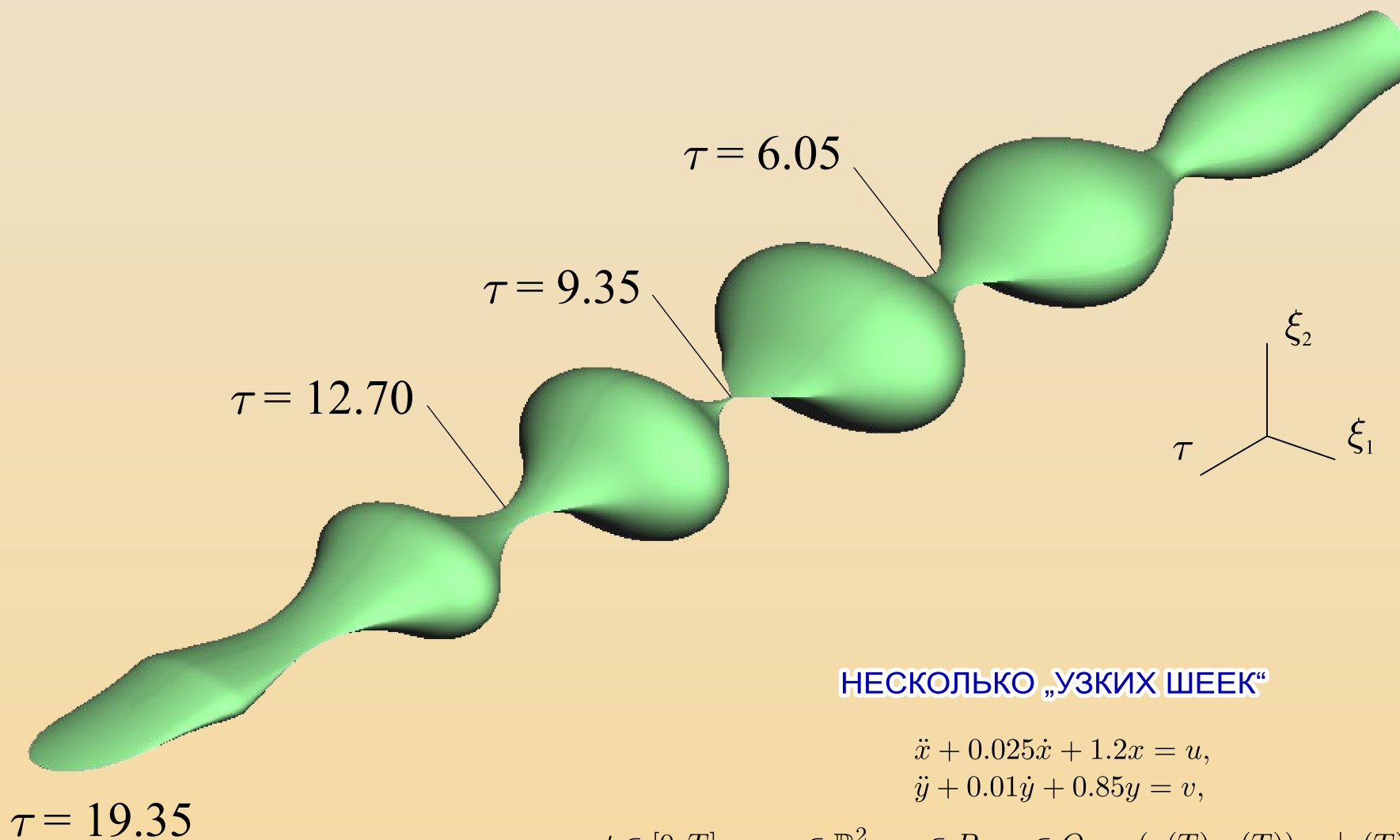
$$\ddot{y} + y = v,$$

$$t \in [0, T], \quad x, y \in \mathbb{R}^2, \quad u \in P, \quad v \in Q,$$

$$\varphi(x(T), y(T)) = |x(T) - y(T)|, \quad T = 16,$$

$$P = Q = \left\{ v \in \mathbb{R}^2 : \frac{v_1^2}{1.5^2} + \frac{v_2^2}{1.05^2} \leq 1 \right\}.$$

Максимальный стабильный мост (множество уровня функции цены) для значения платы 1.2; $\tau = T - t$ — обратное время.



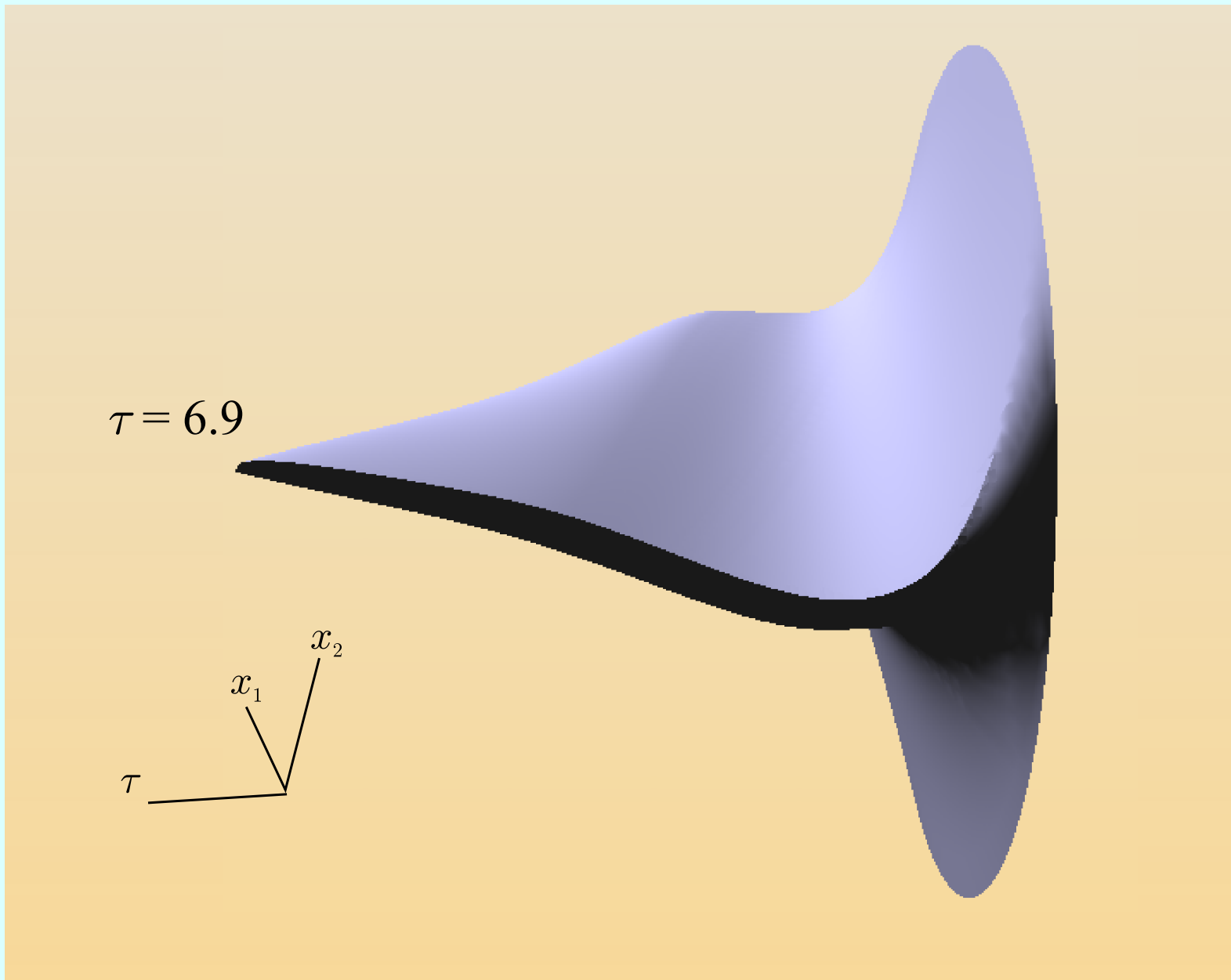
НЕСКОЛЬКО „УЗКИХ ШЕЕК“

$$\begin{aligned}\ddot{x} + 0.025\dot{x} + 1.2x &= u, \\ \ddot{y} + 0.01\dot{y} + 0.85y &= v,\end{aligned}$$

$$t \in [0, T], \quad x, y \in \mathbb{R}^2, \quad u \in P, \quad v \in Q, \quad \varphi(x(T), y(T)) = |x(T) - y(T)|,$$

$$P = \left\{ u \in \mathbb{R}^2 : \frac{u_1^2}{2.0^2} + \frac{u_2^2}{1.3^2} \leq 1 \right\}, \quad Q = \left\{ v \in \mathbb{R}^2 : \frac{v_1^2}{1.5^2} + \frac{v_2^2}{1.05^2} \leq 1 \right\}.$$

Максимальный стабильный мост (множество уровня функции цены) для значения платы 0.397; $\tau = T - t$ — обратное время.



„КНОПКА“

$$\begin{aligned}\dot{x}_1 &= x_1 + 2x_2 + v, \\ \dot{x}_2 &= x_2 + u,\end{aligned}$$

$$|u| \leq 1, |v| \leq 0.9, \varphi(x_1(T), x_2(T)) = x_1^2(T) + x_2^2(T).$$

Максимальный стабильный мост (множество уровня функции цены) для значения платы 7.0; $\tau = T - t$ — обратное время.